

LA DECOMPOSIZIONE AI VALORI SINGOLARI (SVD)

La decomposizione in valori singolari: SVD.

Si dimostra che per ogni matrice $A \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^m)$ esiste una matrice ortogonale $U \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^m)$, una matrice ortogonale $V \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^n)$ ed una matrice diagonale $\Sigma \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^m)$ con i valori singolari $\sigma_1 \geq \sigma_2 \geq \dots \geq \sigma_n$ sulla diagonale, tale che $A = U\Sigma V^T$:

$$A = U \begin{pmatrix} \sigma_1 & & & & & \\ & \sigma_2 & & & & \\ & & \dots & & & \\ & & & \dots & & \\ & & & & \sigma_n & \\ & & & & & 0 \end{pmatrix} V^T$$

Tale decomposizione di A , detta **decomposizione in valori singolari** o più brevemente **SVD** (Singular Value Decomposition), trova molte applicazioni tra le quali il calcolo della soluzione di norma minima per il problema dei minimi quadrati.

Poichè U è ortogonale, si ha:

$$\|Ax-b\|_2^2 = \|U\Sigma V^T x - b\|_2^2 = \|U^T(U\Sigma V^T x - b)\|_2^2 = \|\Sigma V^T x - U^T b\|_2^2.$$

Con il cambio di variabile $V^T x = z$ e $U^T b = d$, si ha infine:

$$\|Ax-b\|_2^2 = \|\Sigma z - d\|_2^2$$

dove

$$\|\Sigma z - d\|_2^2 = (\sigma_1 z_1 - d_1)^2 + \dots + (\sigma_n z_n - d_n)^2 + d_{n+1}^2 + \dots + d_m^2.$$

E' evidente che la soluzione z che minimizza $\|\Sigma z - d\|_2^2$ è data, nel caso che i valori singolari siano tutti non nulli, da $z_1 = \frac{d_1}{\sigma_1}, \dots, z_n = \frac{d_n}{\sigma_n}$; in tal caso il residuo è $d_{n+1}^2 + \dots + d_m^2$. Se viceversa qualche valore singolare è nullo, diciamo $\sigma_i = 0$, allora z_i è arbitrario ed il residuo è $d_i^2 + d_{n+1}^2 + \dots + d_m^2$ per ogni valore di z_i . Le altre componenti di z sono indipendenti dalla scelta di z_i e quindi il vettore z di norma minima si ottiene per $z_i = 0$. Per ogni z , il corrispondente vettore $x = Vz$ conserva la norma di z e quindi x è la soluzione di norma minima per il problema originale $Ax = b$.

Si osservi che l'utilizzo della SVD per il calcolo della soluzione ai minimi quadrati richiede la risoluzione di un sistema lineare la cui matrice è la parte triangolare di Σ ed il cui indice di condizionamento, σ_1 / σ_n , è uguale a quello della matrice R' . Se σ_n è molto piccolo l'indice di condizionamento può risultare ancora troppo alto e fornire una soluzione inaccettabile. Può risultare più stabile porre $\sigma_n = 0$ e calcolare la soluzione di norma minima. Infatti ciò comporta la risoluzione di un sistema di dimensione $n-1$ ottenuto dal precedente togliendo l'ultima riga e l'ultima colonna. Il suo indice di condizionamento risulta allora σ_1 / σ_{n-1} . Il miglioramento dell'indice di condizionamento può compensare la perturbazione introdotta dalla soppressione dell'ultimo valore singolare.

Esempio:

Consideriamo i dati esposti all'inizio del capitolo sulla popolazione degli Stati Uniti negli anni dal 1900 al 1970 ed interpoliamoli con un polinomio di secondo grado in forma canonica:

$$p(t) = c_1 + c_2 t + c_3 t^2.$$

La matrice A del sistema sopradimensionato (8×3) ha i seguenti valori singolari:

$$\sigma_1 = 0.106 \cdot 10^8 \quad \sigma_2 = 0.648 \cdot 10^2 \quad \sigma_3 = 0.346 \cdot 10^{-3}$$

e quindi la matrice $A^T A$ del sistema di equazioni normali ha un indice di condizionamento molto elevato:

$$K(A^T A) = 0.1 \cdot 10^{22}.$$

Escludiamo dunque l'uso del sistema normale e applichiamo la tecnica della SVD per il quale l'indice di condizionamento è $\sigma_1 / \sigma_n = 0.306 \cdot 10^{11}$.

Essa fornisce i seguenti valori dei coefficienti della parabola:

in semplice precisione (8 cifre significative):

$$c_1 = - 0.372 \cdot 10^5 \quad c_2 = 0.368 \cdot 10^2 \quad c_3 = - 0.905 \cdot 10^{-2}$$

con i quali si ha il valore estrapolato: $p(1980)=145.21$ milioni,
ed in doppia precisione (16 cifre significative):

$$c_1 = 0.375 \cdot 10^5 \quad c_2 = - 0.402 \cdot 10^2 \quad c_3 = 0.108 \cdot 10^{-1}$$

per i quali si ottiene $p(1980)= 227.78$ milioni.

I due valori differiscono tra loro in modo consistente e quindi i risultati ottenuti in semplice precisione sono inaccettabili (vedremo che quello ottenuto in doppia precisione è corretto). L'indice di condizionamento σ_1 / σ_n è ancora troppo grande per la semplice precisione. Proviamo allora a porre $\sigma_3=0$ e calcoliamo la soluzione di norma minima. Si ottiene:

in semplice precisione:

$$c_1 = - 0.166 \cdot 10^{-2} \quad c_2 = - 0.162 \cdot 10^1 \quad c_3 = - 0.869 \cdot 10^{-3}$$

con i quali si ha il valore estrapolato: $p(1980)=214.96$ milioni,
ed in doppia precisione:

$$c_1 = - 0.167 \cdot 10^{-2} \quad c_2 = - 0.162 \cdot 10^1 \quad c_3 = - 0.871 \cdot 10^{-3}$$

con i quali si ha il valore estrapolato: $p(1980)=212.91$ milioni.

Anche la semplice precisione fornisce questa volta un valore "accettabile", di gran lunga migliore di quello ottenuto tenendo conto di tutti i valori singolari.

A conclusione di questo esempio, si valutino i valori singolari ed i corrispondenti indici di condizionamento dei sistemi risultanti dall'uso delle seguenti rappresentazioni alternative del polinomio approssimante:

$$p(t)=c_1+c_2(t-1900)+c_3(t-1900)^2.$$

$$p(t)=c_1+c_2\left(\frac{t-1935}{10}\right)+c_3\left(\frac{t-1935}{10}\right)^2.$$

In entrambi i casi si troverà la stima $p(1980)= 227.78$ milioni che risulta quindi accettabile.

Un'altra applicazione interessante della SVD è la compressione dei dati. Per $n=m=500$, la matrice A è costituita da 250.000 coefficienti. Supponiamo che essi abbiano valori compresi tra 0 ed 1 e rappresentino, in modo crescente, le varie tonalità di grigio comprese tra il bianco (=0) ed il nero (=1) in un fotogramma quadrato costituito, appunto, da 250.000 punti. Supponiamo che un satellite esegua una sequenza, a distanza molto ravvicinata, di tali fotogrammi e che li debba inviare a terra. A volte è comodo, a costo di una perdita di precisione dell'immagine, poter ridurre la massa di dati da trasmettere. Ciò può essere fatto attraverso la SVD nel seguente modo.

Si osservi che indicando con u_i e con v_i le colonne di U e V rispettivamente, si ha:

$$A=U\Sigma V^T = \sum_{i=1}^n \sigma_i u_i v_i^T .$$

cioè la matrice A è data dalla somma di n matrici di rango 1. Se $\sigma_i \approx 0$ per $i > r$, allora si può troncare la precedente somma ed approssimare A con

$$A \approx \sum_{i=1}^r \sigma_i u_i v_i^T .$$

Nel nostro esempio, se potessimo accontentarci dei primi 20 termini, sarebbe sufficiente inviare a terra 20 colonne di U e di V e 20 valori singolari: in tutto 20020 dati. (vedi esempio numerico)